

Проблема моделирования переноса форм и размеров в машиностроении

Институт проблем машиностроения им. А. Н. Подгорного НАН Украины

В данной работе рассматриваются проблемы моделирования переноса форм и размеров для различных методов переноса и их модификаций. На сегодня в машиностроении известны и применяются три метода переноса форм и размеров: плазово-шаблонный метод, чертеж – токарный станок, аналитический эталон – оборудование с ЧПУ.

При плазово-шаблонном методе перенос форм и размеров от математической модели в форме плаза к деталям осуществляется графическими методами. Графические методы не требуют применения мерительных инструментов и не используют понятия масштаба. Фактически плаз представляет собой множество совмещенных сечений в масштабе 1:1.

При использовании метода «чертеж – токарный станок» математической моделью детали служит чертеж, на котором размеры детали задают числами. Под размером обычно понимают длину отрезка, которая удовлетворяет теореме о длине отрезка.

|| При произвольно выбранном отрезке e каждому отрезку a однозначно сопоставляется число $l(a)$ так, что выполняются условия:

$$\begin{aligned} l(a) &> 0, \\ \text{если } a = b, & \text{ то } l(a) = l(b), \\ l(a + b) &= l(a) + l(b), \\ l(e) &= 1. \end{aligned}$$

Число $l(a)$ называется *численной длиной* отрезка a в *масштабе* e (как говорят, «длина 5 см» и т.п.). «Число» всегда означает действительное число.

Теорема о длине отрезка состоит из двух утверждений: существование длины и ее единственность при данном масштабе.

Таким образом, понятие размера как длины отрезка между двумя измеряемыми точками позволяет выражать размеры как числа, и эти числа являются характеристиками расстояний между точками деталей.

Иначе обстоит дело с понятием формы. Численной характеристики формы, аналогичной характеристике размера, к сожалению, не существует. Да и само понятие формы в геометрии определения не имеет. Форма в геометрии является первичным неопределяемым понятием, и сама геометрия определяется через форму [1].

Геометрия – раздел математики, изучающий пространственные формы и отношения.

Форма – внешние очертания, наружный вид предмета.

Очертания – вид чего-либо, образуемый линией, очерчивающей предмет.

Характеристики формы геометрических фигур геометрами не изучаются, более того, топология, как часть геометрии, изучает свойства фигур, в каком-то смысле не зависящие от формы. Так, тор и сфера с ручкой в топологическом смысле эквивалентны (рис. 1).

Однако практика, а именно технология машиностроения, требует решения вопроса о характеристиках формы, и поэтому проблемами характеристик формы вынуждены заниматься технологи. Так, фактически проблема близости форм рассматривается в работе [2] как погрешность формы детали (рис. 2).

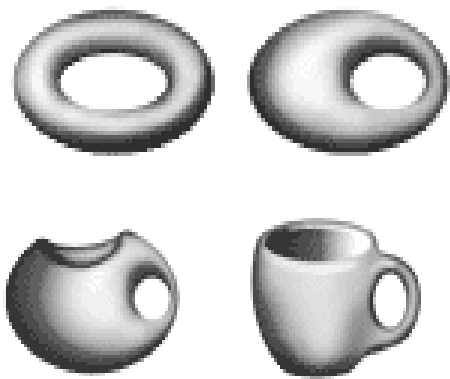


Рис. 1. Тор и сфера с ручкой

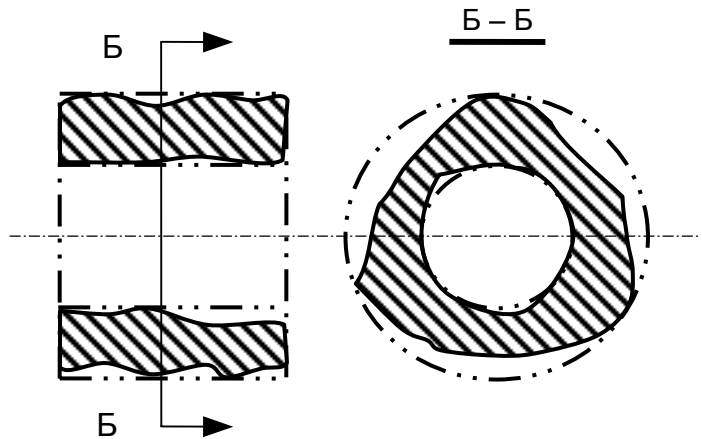


Рис. 2. Погрешности формы детали

В работе [2] указывается, что в случае сложных криволинейных форм точность размера не может служить характеристикой точности изготовления детали, которая характеризуется: соответствием действительного сечения теоретическому; положением контура сечения относительно теоретического.

В работе [3] на примере эллипса показано, что передача формы эллипса связана с передачей угла наклона касательной к нему, но дальнейших исследований по нахождению характеристик формы геометрических фигур нами не обнаружено.

Проблема определения точности передачи формы связана с введением характеристики близости форм. Близость форм в каком-то смысле можно рассматривать как расстояние между ними, и тогда для введения характеристики формы можно использовать понятие метрики.

Целью данной работы является исследование некоторых метрик с точки зрения приложения их в задачах оценки близости теоретической и изготовленной форм в машиностроении.

Проанализируем метрические пространства на предмет применения их для оценки отличия двух форм.

Метрика (расстояние) между двумя точками z_1, z_2 метрического пространства определяется однозначной неотрицательной функцией $\rho(z_1, z_2)$ со следующими тремя свойствами:

- 1) невырожденность, $\rho(z_1, z_2) \geq 0$, $\rho(z_1, z_1) = 0$ и, если $\rho(z_1, z_2) = 0$, то $z_1 = z_2$;
- 2) симметричность, $\rho(z_1, z_2) = \rho(z_2, z_1)$;

3) неравенство треугольника, $\rho(z_1, z_2) < \rho(z_1, z_3) + \rho(z_3, z_2)$.

На вопрос «Какому метрическому пространству принадлежит Δr – стандартная погрешность размера r , – которая определяется как $\max(|r_i - r|)$, где r_i – возможные значения размера r ?» получаем следующий ответ: «Такую метрику имеет пространство $C[a, b]$, элементами которого являются произвольные непрерывные в промежутке $[a, b]$ функции».

Кроме того, существует пространство $C^{(n)}$, элементы которого – функции, определенные в промежутке $[a, b]$ и имеющие в этом промежутке непрерывные производные до n -й включительно. Расстояние между объектами $z_1, z_2 \in C^{(n)}$ определяют как

$$\rho(z_1, z_2) = \sum_{0 \leq k \leq n} \max_{a \leq t \leq b} |z_1^{(k)}(t) - z_2^{(k)}(t)|, \text{ где } z_1^{(0)}(t) = z_1(t), z_2^{(0)}(t) = z_2(t).$$

Рассмотрим чувствительность метрики пространств $C^{(n)}$ к задаче определения близости воспроизводимой и заданной форм. Для этого сравним представленные на рис. 3 поверхности цилиндров. Координаты, воспроизведенной поверхности цилиндра приведены в таблице.

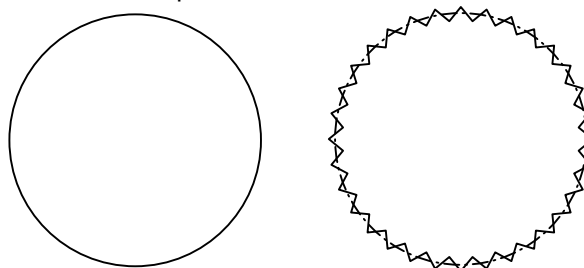


Рис. 3. Модели заданной и воспроизведенной поверхностей

Координаты зубчатого цилиндра

<i>i</i>	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
<i>x</i>	110,00	89,57	107,89	86,12	101,63	79,37	91,46	69,57	77,78	57,10
<i>y</i>	0,00	8,82	21,46	26,13	42,10	42,43	61,11	57,10	77,78	69,57
<i>i</i>	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
<i>x</i>	61,11	42,43	42,10	26,13	21,46	8,82	0,00	-8,82	-21,46	-26,13
<i>y</i>	91,46	79,37	101,63	86,12	107,89	89,57	110,00	89,57	107,89	86,12
<i>i</i>	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
<i>x</i>	-42,10	-42,43	-61,11	-57,10	-77,78	-69,57	-91,46	-79,37	-101,63	-86,12
<i>y</i>	101,63	79,37	91,46	69,57	77,78	57,10	61,11	42,43	42,10	26,13
<i>i</i>	31	33	33	34	35	36	37	38	39	40
<i>x</i>	-107,89	-89,57	-110,00	-89,57	-107,89	-86,12	-101,63	-79,37	-91,46	-69,57
<i>y</i>	21,46	8,82	0,00	-8,82	-21,46	-26,13	-42,10	-42,43	-61,11	-57,10
<i>i</i>	41	44	43	44	45	46	47	48	49	50
<i>x</i>	-77,78	-57,10	-61,11	-42,43	-42,10	-26,13	-21,46	-8,82	0,00	8,82
<i>y</i>	-77,78	-69,57	-91,46	-79,37	-101,63	-86,12	-107,89	-89,57	-110,00	-89,57
<i>i</i>	51	52	53	54	55	56	57	58	59	60
<i>x</i>	21,46	26,13	42,10	42,43	61,11	57,10	77,78	69,57	91,46	79,37
<i>y</i>	-107,89	-86,12	-101,63	-79,37	-91,46	-69,57	-77,78	-57,10	-61,11	-42,43
<i>i</i>	61	62	63	64	65					
<i>x</i>	101,63	86,12	107,89	89,57	110,00					
<i>y</i>	-42,10	-26,13	-21,46	-8,82	0,00					

Координаты заданной поверхности удовлетворяют уравнению

$$\begin{cases} x = 100 * \cos \varphi, \\ y = 100 * \sin \varphi. \end{cases}$$

Используя данные таблицы, определим расстояние между заданной и воспроизведенной поверхностями в различных метрических пространствах. В качестве параметра t возьмем угол φ . Отклонение $z_1(\varphi) - z_2(\varphi)$ будем определять как расстояние между двумя точками объектов z_1, z_2 , соответствующими одному и тому же углу φ .

В пространстве $C^{(0)}$ расстояние между исследуемыми цилиндрами, приведенными к одному центру будет равно 10.

В самом деле, минимальное расстояние между соответствующими точками на поверхностях цилиндров будет равно нулю, а максимальное – то +10, то -10.

В случае пространства $C^{(1)}$ расстояние между исследуемыми объектами увеличится на величину рассогласования производных по φ . Так как производная в случае достижения касательной вертикального положения равна ∞ , то производить сравнение отклонений производных при углах φ , близких к $0 \pm \pi$, практически не представляется возможным.

В качестве аналога пространства $C^{(1)}$ рассмотрим пространство $AC^{(1)}$, в котором определим метрику как сумму метрики $C^{(0)}$ и максимума отклонения угла касательной к поверхности при одинаковом φ , т.е. расстояние между объектами $z_1, z_2 \in AC^{(1)}$ определим как

$$\rho(z_1, z_2) = \max_{0 \leq \varphi \leq 2\pi} (|z_1(\varphi) - z_2(\varphi)|) + \max_{0 \leq \varphi \leq 2\pi} (|\alpha_1(\varphi) - \alpha_2(\varphi)|),$$

где $\alpha_i(\varphi)$ – угол касательной к поверхности объекта z_i в точке φ , $i = 1, 2$.

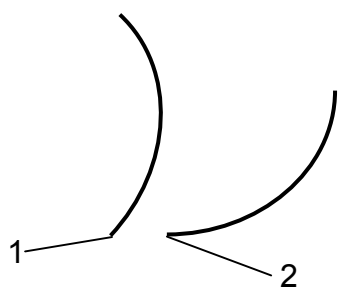
Вычисления показывают, что наибольшее отклонение угла касательной между заданным и воспроизведенным цилиндрами, равно 26,16 град.

Тогда расстояние между заданным и воспроизведенным цилиндрами равно 10 мм + 26,16 град. Но сложить разноименные величины нельзя, и поэтому необходимо перейти к безразмерным величинам. Для этого введем два весовых коэффициента w_1 и w_2 . Размерность первого коэффициента 1/мм, второго – 1/град. Если предположить равенство весов (одинаковое влияние на форму и размер у первого и второго слагаемых), то тогда расстояние между первым и вторым цилиндрами равно – 36,16.

В случае если оба цилиндра круговые и различаются только радиусами, то расстояние между ними равно – 10. В самом деле, углы касательной при одинаковом φ у обоих цилиндров одинаковы и отклонение равно нулю.

Таким образом, второе слагаемое в метрике пространства $AC^{(1)}$ характеризует отклонение от формы.

Однако если рассмотреть расстояние между двумя дугами окружностей радиусом 100, смещенными друг относительно друга на 10 по оси X и повернутыми на угол $\pi/4$, то окажется что расстояние между ними не равно нулю, хотя очевидно, что это одна и та же дуга (рис. 4).



Уравнения этих дуг будут следующими:

Первая дуга

$$\begin{cases} x = (\hat{x} - x_0) \cos \alpha + (\hat{y} - y_0) \sin \alpha + x_0, \\ y = (\hat{y} - y_0) \cos \alpha - (\hat{x} - x_0) \sin \alpha + y_0. \end{cases} \text{ где } \begin{cases} \hat{x} = R \sin \varphi - \delta \\ \hat{y} = -R \cos \varphi \end{cases}$$

Вторая дуга $\begin{cases} x = R \sin \varphi, \\ y = -R \cos \varphi. \end{cases}$

Рис. 4. Две дуги

Первое слагаемое при определении расстояния между дугами принимает следующие значения:

φ	0	4,5	9,0	13,5	18	22,5	27	31,5	36	40,5	45
s	10,0	18,8	30,4	42,4	54,3	66,0	77,4	88,3	98,6	108,4	117,5

Второе слагаемое также изменяется

φ	0	4,5	9,0	13,5	18	22,5	27	31,5	36	40,5	45
s	-45	-36	-27	-18	-9	0	9	18	27	36	45

Несмотря на то, что мы измеряли расстояние между конгруэнтными дугами, оба слагаемых расстояния изменяются. Следовательно, ни первое, ни второе слагаемое рассматриваемой метрики не содержат информацию о форме дуги в явном виде.

Таким образом, можно сделать вывод о том, что значения функции и ее производных содержат информацию о форме кривой в неявном виде. Для того, чтобы по значениям второго слагаемого введенной метрики сделать заключение о близости двух форм, их необходимо расположить каким-то специальным образом.

Подводя итоги данного исследования, следует указать, что для отражения свойств формы кривой или поверхности уместно исследовать такие свойства кривых и поверхностей как кривизна. Проблема определения близости форм пока остается нерешенной, но ее решение крайне необходимо в приложениях компьютерных геометрий, используемых в машиностроении.

Список литературы

1. Большой толковый словарь русского языка / Сост. и гл. ред. С. А. Кузнецов. – СПб.: Норинт, 1998. – 1536 с.
2. Беликов С. И. Допуски, посадки и технические измерения в производстве летательных аппаратов / С. И. Беликов, Н. А. Докунина, Н. Н. Бурдина. – М.: Оборонгиз, 1963. – 292 с.
3. Науменко П. О. Технологические измерения в самолетостроительном производстве и их метрологическое обеспечение / П. О. Науменко // Открытые информационные и компьютерные интегрированные технологии. – Х.: НАКУ "ХАИ". – 2003. – Вып. 19. – С. 18 – 23.

Рецензент: д-р техн. наук, проф. зав. каф. А.Г. Гребеников, Национальный аэрокосмический университет им. Н.Е. Жуковского "ХАИ", Харьков.